PACS: 05.45.Xt, 05.45.Pq, 05.45.Tp

## ИССЛЕДОВАНИЕ ФАЗОВОЙ СИНХРОНИЗАЦИИ ХАОТИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ В ТЕРМИНАХ СИМВОЛИЧЕСКОГО СТQ-АНАЛИЗА

Макаренко А.В.

Научно-исследовательская группа «Конструктивная Кибернетика» 101000, Москва, а/я 560

Институт проблем управления РАН 117997, Москва, ул. Профсоюзная, д. 65

e-mail: avm.science@mail.ru

Рассмотрено применение символического СТQ-анализа для исследования синхронизации хаотических колебаний. Существенным отличием настоящего подхода от аналогов является его способность диагностировать и количественно измерять характеристики режимов перемежаемости при синхронизации хаотических систем и таким образом изучать временную структуру синхронизации. В работе впервые демонстрируется применение аппарата символического анализа на основе Т-алфавита к системам с фазовой синхронизацией и синхронизацией временных масштабов. В качестве примера выбран достаточно сложный случай: система из двух взаимно связанных неидентичных осцилляторов Рёсслера, находящихся в режиме винтового хаоса и имеющих аттракторы с плохо обусловленной фазой. Из совокупности полученных результатов следует, что рассмотренный метод позволяет устойчиво диагностировать синхронизм ранее, нежели обнаруживается порог возникновения фазовой синхронизации и/или синхронизации временных масштабов.

Keywords: Т-синхронизация, фазовая синхронизация, структура, хаос, топология.

# Введение

Синхронизация принадлежит к числу фундаментальных понятий теории нелинейной динамики и теории хаоса. Этот феномен широко распространён в природе, науке, технике и в обществе [1]. Одно из важных проявлений этого явления – это синхронизация хаотических колебаний, которая экспериментально наблюдалась в различных физических приложениях (см. [1, 2, 3, 4, 5] и приведённые там ссылки): радиотехнические генераторы, механические системы, лазеры, электрохимические осцилляторы, плазма и газовый разряд, квантовые системы. Изучение данного явления является весьма важным также с точки зрения его применения к передачи информации [6] и к криптографическому шифрованию [7] с помощью детерминированных хаотических колебаний, к квантовым вычислениям [3, 8].

Синхронизация хаотических колебаний объединяет под собой несколько различных видов [2]: обобщённая [9], полная [10], противофазная [11], с запаздыванием [12], частотная [13], фазовая [14], синхронизация временных масштабов [15]. Под каждый из них разработан соответствующий аналитический аппарат и методы диагностики. Тем не менее, продолжаются активные исследования, направленные, с одной стороны – на рассмотрение разных видов синхронизации с единых позиций, а с другой – на поиск новых видов синхронного поведения, не укладывающихся в означенные.

Несмотря на продолжительную историю изучения синхронизации хаотических колебаний, множество важных вопросов в данной области остаются нерешёнными. В их числе и количественное исследование временной структуры синхронизации динамических систем. Под этой структурой будем понимать всплески синхронного поведения фазовых переменных систем, в промежутках между которыми уровень синхронности характеризуется малой величиной, т.е. перемежаемое поведение [16, 17]. Отметим, что исследование

структуры синхронизма [18] имеет как теоретическую значимость для самой нелинейной динамики [19], так и прикладное значение, например, в вопросах биологии и медицины [20, 21], стохастической финансовой математики [22] и т.д. Тем не менее, при всей актуальности проблематики исследования временной структуры синхронизации нелинейных систем, продвижение по этому вопросу, весьма слабое. Причины сложившейся ситуации достаточно подробно рассмотрены в работе [18].

С целью решения проблем, связанных с диагностикой и количественным измерением характеристик временной структуры синхронизации хаотических колебаний, автором был предложен оригинальный метод исследования синхронизма на основе символического СТQ-анализа (аббревиатура СТQ обозначает три алфавита, которыми оперирует метод: С, Т и Q) [23, 24]. Необходимо отметить, что символическая динамика, при всей своей кажущейся внешней простоте, является весьма строго обоснованным инструментом анализа нелинейных динамических систем [25, 26]. Она позволяет исследовать такие сложные явления в системах как: хаос, странные аттракторы, гиперболичность, структурная устойчивость, управляемость, и т.п. (см., например, [25, 26, 27, 28] и приведённые там ссылки).

В рамках предложенного символического анализа синхронизация хаотических колебаний исследуется через так называемую Т-синхронизацию [29, 30], увязанную на инвариантные характеристики формы траекторий динамических систем в расширенном пространстве состояний. Разработанные меры позволяют диагностировать и количественно измерять характеристики режимов перемежаемости при синхронизации хаотических систем, т.е. изучать временную структуру синхронизации нелинейных систем [18].

Конструктивность подхода на основе анализа Т-синхронизации хаотических колебаний была продемонстрирована автором на ряде модельных и реальных систем [18, 29, 30, 31, 32]. В настоящей статье впервые демонстрируются возможности метода при анализе фазовой синхронизации [14] и синхронизации временных масштабов [15]. Причём в качестве изучаемого примера намеренно выбрана система из двух неидентичных осцилляторов Рёсслера [33] с плохо обусловленной фазой, в которой прямая диагностика фазовой синхронизации затруднена [34].

### 2. Определение Т-синхронизации хаотических систем

Введём в рассмотрение траекторию динамической системы, заданную в виде дискретной последовательности (временного ряда):  $\{s_k\}_{k=1}^K$ , где фазовая переменная s системы имеет размерность N, а траектория состоит из K временных отсчётов. При этом каждому k-му отсчёту может быть сопоставлен момент времени  $t_k$ .

Определим исходное отображение, кодирующее, в терминах конечного Талфавита [23, 24], форму *n*-й компоненты последовательности  $\{\mathbf{s}_k\}_{k=1}^{K}$ :

$$\left\{\mathbf{s}_{k-1}^{(n)}, \mathbf{s}_{k}^{(n)}, \mathbf{s}_{k+1}^{(n)}\right\} \Longrightarrow T_{k}^{\alpha\varphi} \mid_{n}, \ T_{k}^{\alpha\varphi} = \left[T_{k}^{\alpha\varphi} \mid_{1}, \dots, T_{k}^{\alpha\varphi} \mid_{N}\right].$$
(1)

Графические диаграммы, иллюстрирующие геометрию символов  $T^{\alpha \varphi}|_n$  для *k*-го отсчёта и *n*-й фазовой переменной, приведены на рисунке 1.



**Рис. 1.** Графические диаграммы, иллюстрирующие геометрию символов  $T^{\alpha \varphi}|_n$ для *k* -го отсчёта и *n* -й фазовой переменной.

Строго, отображение (1) задаётся через соотношения:

т0	$\Delta s_{-} = \Delta s_{+} = 0;$	тсc		
т1	$\Delta s = \Delta s_{\perp} < 0;$	105	$\Delta s_{-} > 0, \ \Delta s_{+} < 0, \ \Delta s_{+} > -\Delta s_{-},$	
тЭ	$\Lambda_{\rm S} = \Lambda_{\rm S} > 0$	Т6	$\Delta s_{-} = -\Delta s_{+} > 0;$	
12 237	$\Delta S_{-} - \Delta S_{+} > 0,$	ТбL	$\Delta s_{-} > 0, \ \Delta s_{+} < 0, \ \Delta s_{+} < -\Delta s_{-};$	
.T.3N	$\Delta S_{-} < 0, \ \Delta S_{+} < \Delta S_{-};$	T7S	$\Delta s < 0, \Delta s > 0, \Delta s < -\Delta s$ :	
ТЗР	$\Delta s_{-} < 0, \ \Delta s_{+} < 0, \ \Delta s_{+} > \Delta s_{-};$	<b>TT</b> 7	$\Delta \mathbf{s} = \Delta \mathbf{s} < 0$	(2)
T4N	$\Delta s_{-} > 0, \ \Delta s_{+} = 0;$	1/	$\Delta s_{-} = -\Delta s_{+} < 0,$	
т4р	$\Delta s < 0 \ \Delta s = 0$	T7L	$\Delta s_{-} < 0, \ \Delta s_{+} > 0, \ \Delta s_{+} > -\Delta s_{-};$	
	$\Delta = \sum_{i=1}^{n} 0, \Delta = \sum_{i=1}$	T8N	$\Delta s_{-} = 0, \ \Delta s_{+} < 0;$	
1.2N	$\Delta S_{-} > 0, \Delta S_{+} > 0, \Delta S_{+} < \Delta S_{-};$	T8P	$\Lambda s = 0, \Lambda s > 0$ :	
T5P	$\Delta s_{-} > 0, \Delta s_{+} > \Delta s_{-};$		,,,,,	

здесь  $\Delta s_{-} = \mathbf{s}_{k}^{(n)} - \mathbf{s}_{k-1}^{(n)}$  и  $\Delta s_{+} = \mathbf{s}_{k+1}^{(n)} - \mathbf{s}_{k}^{(n)}$ .

Таким образом, Т-алфавит включает в себя следующее множество символов:  $T_o^{\alpha\varphi} = \{T0, T1, T2, T3N, T3P, T4N, T4P, T5N, T5P, T6S, T6, T6L, T7S, T7, T7L, T8N, T8P\}.$  (3) Как видно из (3) символ  $T_k^{\alpha\varphi}|_n$  кодируется в виде Ti, где i – это правая часть кодов символов алфавита  $T_o^{\alpha\varphi}$ . В свою очередь, символ  $T_k^{\alpha\varphi}$  кодируется через  $Ti_1 \cdots i_N$ , см. (1). Полный алфавит  $T_o^{\alpha\varphi} | N$ , кодирующий форму траектории многомерной последовательности  $\{\mathbf{s}_k\}_{k=1}^{K}$  в целом, состоит из 17 <sup>N</sup> символов.

Предположим теперь, что временная последовательность  $\{\mathbf{s}_k\}_{k=1}^{K}$  размерностью N формируется за счёт объединения фазовых переменных N одномерных динамических систем, т.ё.  $\mathbf{s}_k^{(n)}$  – это значение фазовой переменной n-й системы в k-й момент времени. Данное предположение введено исключительно для простоты объяснения идеи, и оно ни в коем случае не приводит к потере общности.

Будем считать динамические системы синхронными в момент времени k, в смысле Тсинхронизации [18, 29, 30], если выполняется условие  $J_k = 1$ , где:

$$J_{k} = \begin{cases} 1 & T_{k}^{\alpha\varphi} \mid_{1} = \ldots = T_{k}^{\alpha\varphi} \mid_{n} = \ldots = T_{k}^{\alpha\varphi} \mid_{N}, \\ 0 & otherwise. \end{cases}$$
(4)

Принимая во внимание возможность наличия противофазной синхронизации [11] между системами, необходимо также рассмотреть все возможные варианты инвертирования их фазовых переменных:  $\mathbf{s}_{k}^{(n)} \rightarrow -1 \cdot \mathbf{s}_{k}^{(n)}$ . В этом случае для *n*-й системы замена символов  $T_{k}^{\alpha\varphi}|_{n}$  в *k*-м отсчёте происходит по схеме:

$$T0 \leftrightarrow T0,$$
  

$$T1 \leftrightarrow T2, T3N \leftrightarrow T5P, T3P \leftrightarrow T5N, T4N \leftrightarrow T4P,.$$

$$T6S \leftrightarrow T7S, T6 \leftrightarrow T7, T6L \leftrightarrow T7L, T8N \leftrightarrow T8P.$$
(5)

Каждый вариант инвертирования обозначим номером m. Общее количество вариантов инвертирования есть  $M = 2^{N-1}$ .

Синхронизация между системами может наступать и в лаг-режиме [12]. Для её обнаружения, необходимо подвигать относительно друг друга фазовые траектории систем. Для этого введём оператор сдвига (в строгом смысле действительный при  $K \to \infty$ ):

$$\mathbf{H}_{\mathbf{h}}:\left\{T_{k}^{\alpha\varphi}\mid_{\mathbf{l}}\to T_{k+h_{1}}^{\alpha\varphi}\mid_{\mathbf{l}},\ldots,T_{k}^{\alpha\varphi}\mid_{n}\to T_{k+h_{n}}^{\alpha\varphi}\mid_{n},\ldots,T_{k}^{\alpha\varphi}\mid_{N}\to T_{k+h_{N}}^{\alpha\varphi}\mid_{N}\right\},\ h_{n}\in\mathbb{N}\cup\{0\}\ ,\ h_{n}<< K\ .$$
(6)

Так как противофазная синхронизация и лаг-синхронизация могут присутствовать вместе, то при расчёте частного интегрального коэффициента синхронности учтём это обстоятельство:

$$\delta_{m,\mathbf{h}}^{s} = \frac{1}{K^{*} + 1 - k^{*}} \sum_{k=k^{*}}^{K} J_{k} | \{m, \mathbf{h}\}, \ k^{*} = 1 + \max(h_{1}, \dots, h_{N}), \ K^{*} = K + \min(h_{1}, \dots, h_{N}),$$
(7)

где K – длина последовательности  $\{T_k^{\alpha\varphi}|_n\}_{k=1}^K$ .

Исходя из частного, рассчитаем полный интегральный коэффициент синхронности систем:

$$\delta^{s} = \max_{\mathbf{h}} \max_{\mathbf{h}} \delta^{s}_{m,\mathbf{h}}, 0 \leqslant \delta^{s} \leqslant 1,$$
(8)

т. е. выберем такую комбинацию сдвигов между траекториями систем и варианта инвертирования их фазовых переменных, которые, в совокупности, доставляют максимальное количество отсчётов k, отвечающих условию  $J_k = 1$ .

Из определения условия синхронизации (4) следует, что предложенный анализатор синхронности оценивает уровень полной синхронизации [10], обнаруживает противофазную синхронизацию [11] с лаг-синхронизацией [12] именно в алфавитном представлении  $T_{a}^{\alpha\varphi}$ . Но из определения геометрии символов Т-алфавита (2) полная синхронизация на уровне отсчётов  $T_k^{\alpha\varphi}$  является более широким явлением, нежели полная синхронизация на уровне  $\mathbf{s}_k$ – отсчётов самой последовательности. Ибо Т-синхронность динамических систем (по набору фазовых переменных s) рассматривается с позиций формы (структуры геометрии) траекторий систем в расширенном фазовом пространстве. Под формой (структурой геометрии) траектории динамической системы в расширенном фазовом пространстве понимается некий её инвариант, сохраняющийся при однородных сдвигах и растяжениях траектории в пространстве фазовых переменных. Таким образом, в определённом смысле, Тсинхронизация изучает топологические аспекты синхронизации динамических систем [19, 25, 26]. Следовательно, это открывает потенциальную возможность конструктивного применения предложенного анализатора к вопросам изучения обобщённой синхронизации хаоса [9, 32]. Отметим, что изучение этих вопросов – предмет наших дальнейших исследований.

Введённая через (8) величина  $\delta^s$  характеризует синхронность изучаемых систем в среднем на рассматриваемом периоде времени  $t_K - t_1$ . Как указано во введении к статье, подавляющее большинство исследований по синхронизации хаоса этим обычно и ограничиваются. Но зачастую исследователя может интересовать и временная структура синхронизации систем. Напомним, что под этой структурой понимаются всплески синхронного поведения фазовых переменных систем, в промежутках между которыми уровень синхронности характеризуется малой величиной, т.е. перемежаемое поведение [16, 17, 18].

В работе автора [29] было введено понятие *синхронного домена* SD – совокупности отсчётов временного ряда для которых справедливо условие ( $\lor$  – символ логического ИЛИ): SD  $\cdot \int U = 1$   $U = 0 \lor k'' = 0$   $U = 0 \lor k''' = K + 1$ 

$$SD_{r}: \{J_{k'} = 1, J_{k''} = 0 \lor k'' = 0, J_{k'''} = 0 \lor k''' = K + 1\},\$$

$$k' = \overline{b_{r}^{SD}, b_{r}^{SD} + L_{r}}, k'' = b_{r}^{SD} - 1, k''' = b_{r}^{SD} + L_{r}^{SD} + 1,$$
(9)

где:  $b_r^{\text{SD}}$  – момент появления,  $L_r^{\text{SD}}$  – длина и r – порядковый номер синхронного домена. Причём справедливы условия:  $L_r^{\text{SD}} \leq K$ , и общее количество синхронных доменов (в исходной последовательности)  $R^{\text{SD}} \leq (K+1) \operatorname{div} 2$ .

Для возможности количественного описания временной структуры синхронизации систем, автором в работе [29] была введена функция спектральной плотности синхронных доменов SD

$$H^{\rm SD}[L] = \sum_{r=1}^{R^{\rm SD}} \delta[L_r^{\rm SD}, L], \qquad (10)$$

где  $\delta[\cdot, \cdot]$  – символ Кронекера,  $L = \overline{1, K}$ . С целью анализа степени вырожденности структуры синхронных доменов, дополнительно была определена величина  $E^{SD}$  – энтропия структуры синхронных доменов (по Шеннону), имеющая смысл при  $\delta^s > 0$  [30]:

$$E^{\rm SD} = -\sum_{i=1}^{K} P^{\rm SD}[i] \ln P^{\rm SD}[i], \ P^{\rm SD}[L] = \frac{H^{\rm SD}[L]}{\sum_{i=1}^{K} H^{\rm SD}[i]}.$$
 (11)

Из свойств энтропии Шеннона следует, что энтропия  $E^{\text{SD}}$  минимальна ( $E^{\text{SD}} = 0$ ) – когда спектр  $H^{\text{SD}}[L]$  – вырожден (все домены синхронизации имеют одну длину) и максимальна ( $E^{\text{SD}} = \hat{E}^{\text{SD}}$ ) – в случае равномерного гребёнчатого спектра  $H^{\text{SD}}[L]$  с предельным числом различных длин доменов синхронизации равном  $\hat{W}_{cmb}^{\text{SD}}$ :

$$\hat{W}_{cmb}^{SD} = \min\left\{ \left\lfloor \frac{\sqrt{1+8\,\delta^s K} - 1}{2} \right\rfloor, \, K - \delta^s K + 1 \right\}, \, \hat{E}^{SD} = \ln \hat{W}_{cmb}^{SD}, \quad (12)$$

где  $\lfloor a \rfloor$  – целая часть *a*. На основе (11) и (12) возможно определить относительную энтропию структуры синхронных доменов  $\Delta_F^{SD} \in [0,1]$ :

$$\Delta_E^{\rm SD} = \frac{E^{\rm SD}}{\hat{E}^{\rm SD}} \,. \tag{13}$$

Величину  $\Delta_E^{\text{SD}}$  имеет смысл применять, если перед исследователем стоит задача сравнить случаи синхронизации различающиеся величинами  $\delta^s$  и/или *K*.

С целью получения полного и замкнутого представления о временной структуре синхронизма динамических систем в работе [18] было дополнительно введено понятие *decunxponhoro domena*  $\overline{SD}$  (аналог (9), но с условием  $J_k = 0$ ).

Необходимо отметить, что представленный в настоящей работе инструментарий для диагностики Т-синхронизации разработан под дискретные динамические системы. Но, как будет показано далее, он может быть успешно применён и к потоковым системам. Несмотря на то, что сечение Пуанкаре, применённое к потокам, приводит к потере полной информации об их состоянии [19, 26], тем не менее, анализ Т-синхронизации устойчиво обнаруживает присутствие синхронизма.

### 3. Анализ Т-синхронизации двух взаимосвязанных неидентичных осцилляторов Рёсслера

Рассмотрение вопроса, о возможности диагностики фазовой синхронизации посредством символического CTQ-анализа, проведём на примере двух взаимно связанных неидентичных осцилляторов Рёсслера [33], находящихся в режиме винтового хаоса [26]:

$$\begin{aligned} x_{1,2} &= -\omega_{1,2} \ y_{1,2} - z_{1,2} + \mathcal{E}(x_{2,1} - x_{1,2}), \\ \dot{y}_{1,2} &= \omega_{1,2} \ x_{1,2} + a \ y_{1,2} + \mathcal{E}(y_{2,1} - y_{1,2}), \\ \dot{z}_{1,2} &= p + z_{1,2}(x_{1,2} - c), \end{aligned}$$
(14)

где  $\varepsilon$  – параметр связи,  $\omega_1 = 0.98$ ,  $\omega_2 = 1.03$ , a = 0.22, p = 0.1, c = 8.5. Параметры системы (14) были выбраны исходя из методической необходимости сопоставления результатов настоящей статьи с выводами работ [15, 34]. Параметр связи  $\varepsilon$  варьировался на интервале [0,0.25] с дискретой  $1 \times 10^{-3}$ . Численное интегрирование уравнений (14)

проводилось методом Рунге-Кутта 5-го порядка на интервале T = [0, 8000], с фиксированным шагом  $\Delta t = 1 \times 10^{-2}$ . Для каждого значения  $\varepsilon$ рассчитывалось 1×10<sup>3</sup> траекторий с начальными условиями (НУ) независимыми для каждого из осцилляторов:  $x_0 = \xi_1 \in [-10, 10]$ ,  $y_0 = \xi_2 \in [-10, 10], \ z_0 = \xi_3 \in [0, 50];$  где  $\xi_{1-3}$  – некоррелированные равномерно распределённые случайные величины. Это позволило свести к минимуму эффект памяти на траекториях, системы (14), индуцированный фазовых переменных посредством НУ. Из стробоскопического преобразования Пуанкаре, была сформирована многомерная последовательность  $\{s_k\}_{k=1}^{K}$  с элементами:

$$\mathbf{s}_{k} = \begin{bmatrix} x_{k}^{(1)} & y_{k}^{(1)} & z_{k}^{(1)} \\ x_{k}^{(2)} & y_{k}^{(2)} & z_{k}^{(2)} \end{bmatrix}.$$
 (15)

Затем из последовательности  $\{\mathbf{s}_k\}_{k=1}^{K}$ , по формулам (1) и (2) был сформирован набор символьных последовательностей  $\{T_k^{\alpha\varphi}|_{ij}\}_{k=1}^{K}$ , где i – номер осциллятора, а j – номер фазовой переменной. Символьные последовательности имели длину  $K = 1 \times 10^5$  и порождались на интервале  $T' = [7, 8] \times 10^3$ . Подобный сдвиг от t = 0 объясняется необходимостью нейтрализации паразитного влияния переходного процесса.

В подавляющем большинстве работ изучение синхронизации двух многомерных систем проводится по одной паре фазовых переменных. Уравнения (14), в статьях [15, 34], также изучали только по связи  $x_1 \leftrightarrow x_2$ . Подобный подход, в основном, объясняется ограниченностью применяемых методов исследования синхронизации, которые могут проводить только парное сравнение величин. Рассматриваемый в настоящей работе метод свободен от этого ограничения, поэтому изучать синхронизацию в осцилляторах (14) будем согласованно по всем трём фазовым переменным ( $x_1 \leftrightarrow x_2, y_1 \leftrightarrow y_2, z_1 \leftrightarrow z_2$ ). Для этого общее правило синхронизации (4) переопределим в виде:

$$J_{sym}^{\alpha\varphi} \left[ T_k^{\alpha\varphi} \right] = \prod_{j=1}^3 \begin{cases} 1 & T_k^{\alpha\varphi} \mid_{1j} = T_k^{\alpha\varphi} \mid_{2j}, \\ 0 & otherwise. \end{cases}$$
(16)

Выражение (16) наглядно демонстрирует, как осуществляется переход от анализа одномерных систем (4) к исследованию многомерных. По аналогии с правилом (16) возможно конструировать иные схемы анализа синхронизма, в том числе для систем в виде многомерных решёток с произвольной топологией.

Синхронизация в системе (14) подробно изучалась в работах [15, 34], причём в работе [34] с позиций фазовой синхронизации, а в работе [15] – с позиций синхронизации временных масштабов. Из данных работы [15] следует, что при  $\varepsilon_r \approx 0.039$  начинает наблюдаться фазовая синхронизация, а также синхронизация некоторых временных масштабов. В работе [34] с помощью косвенных измерений установлено, что при  $\varepsilon_p \approx 0.05$  наличествует стабильная фазовая синхронизация, а при  $\varepsilon_l \approx 0.15$  между осцилляторами формируется режим lag-синхронизации. Режим синхронизации с запаздыванием также подтверждается в работе [15], но при  $\varepsilon > 0.2$ . Дополнительно делается вывод, что практически все временные масштабы синхронизованы. Необходимо отметить, что в статье [15] фазовая синхронизация рассматривается как частный случай синхронизации временных масштабов.

Далее проведём анализ системы (14) с позиций Т-синхронизации. Из рисунка 2а видно, что в целом, с ростом параметра связи, растёт и интегральный уровень синхронизации. В точке  $\varepsilon_b \simeq 0.017$  начинается заметный рост величины  $\delta^s$ , а при  $\varepsilon_s \simeq 0.026$  нижний квантиль  $\tilde{\delta}^s$  впервые превышает верхний квантиль  $\hat{\delta}^s_0$  при  $\varepsilon = 0$ . Таким образом, в

первом приближении, точку  $\varepsilon_s$  возможно считать статистически значимым порогом возникновения Т-синхронизации в системе (14). Отметим, что построение критических интервалов производилось по эмпирическим функциям распределений рассчитываемых характеристик. Верхний и нижний квантили строились как двусторонние порядков  $1 - \alpha/2$  и  $\alpha/2$ , соответственно. Уровень статистической значимости принят  $\alpha = 10^{-3}$ . При этом в качестве оценки средней величины исследуемых характеристик в работе используется медиана, как более робастный индикатор, нежели арифметическое среднее [35].



**Рис. 2.** Зависимость от параметра  $\varepsilon$ : (a) –  $\delta^s$  и (b) –  $\Delta_z^{SD}$ ; лаг-синхронность не учитывается  $\mathbf{h} = \mathbf{0}$ ; цвета на графиках означают: красный – оценка медианы, оранжевый – интервал значений с границами по вероятности  $1 - \alpha$  с уровнем значимости  $\alpha = 10^{-3}$ .

В свою очередь, анализ рисунка 2b показывает, что при  $\varepsilon = \varepsilon_b$  начинается резкий спад относительной энтропии структуры синхронных доменов. При этом ширина коридора значений  $\Delta_{\varepsilon}^{\text{SD}}$  по вероятности  $1 - \alpha$  меняется достаточно монотонным образом. Эта монотонность нарушается в пяти областях – происходит резкое и весьма существенное уменьшение значений нижнего квантиля (см. рисунок 2b):  $\varepsilon_{d1} \simeq 0.013$ ,  $\varepsilon_{d2} \simeq 0.082$ ,  $\varepsilon_{d3} \simeq 0.143$ ,  $\varepsilon_{d4} \simeq 0.198$  и  $\varepsilon_{d5} \simeq 0.219$ . При этом в точке  $\varepsilon_{d3}$  резко уменьшается и медиана величины  $\Delta_{\varepsilon}^{\text{SD}}$ . А области  $\varepsilon_{d2}$  и  $\varepsilon_{d3}$  отчётливо фиксируются и по параметру  $\delta^{s}$  (см. рисунок 2a). Таким образом, принимая во внимание смысл относительной энтропии структуры синхронных доменов, возможно сделать предварительный вывод о негрубости режима синхронных смен режимов [19, 26] и/или характера синхронизации.

Медиана спектральной плотности синхронных доменов приведена на рисунке 3а. Максимальная зарегистрированная длина синхронного домена составила  $\max L^{\text{SD}} = 306$  отсчётов, при этом наиболее часто встречающиеся синхронные домены имеют длину не более 150 отсчётов. С увеличением параметра связи  $\varepsilon$  наиболее вероятные домены – также увеличивают свою длину, повышая интегральный уровень синхронности  $\delta^s$ . Необходимо отметить, что область  $\varepsilon_{d3}$  отчётливо фиксируется и на карте спектральной плотности (см. рисунок 3а).

Детальный анализ спектральной плотности синхронных доменов в областях  $\varepsilon_{d_{1-5}}$  показал, что зависимость  $H^{\text{SD}}[L^{\text{SD}}]$  становится более изрезанной – спектры приобретают ярко выраженный гребёнчатый характер. Этот феномен проиллюстрирован на рисунке 4, где приведены спектры плотности синхронных доменов в зонах  $\varepsilon_{d_{2-4}}$  и для сравнения – спектры для значений параметра связи, отстоящих от  $\varepsilon_{d_{2-4}}$  на малую величину  $2 \times 10^{-3}$ . Таким

образом, сделанный выше вывод о негрубости режима синхронизации в указанных пяти зонах и наличие в них бифуркационных смен режимов и/или характера синхронизации – подтверждается.



Зависимость медианы интегрального уровня синхронизации  $\overline{\delta}^s$  от параметра связи  $\varepsilon$  и вектора сдвигов между траекториями систем **h** приведена на рисунке 3b. Из рисунка видно, что в системе реализуется режим лаг-синхронизации. При этом с возрастанием параметра связи – величина запаздывания между системами – снижается.



**Рис. 4.** Зависимость  $H^{\text{SD}}[L^{\text{SD}}]$  для фиксированных значений параметра  $\varepsilon$ ; лаг-синхронность не учитывается  $\mathbf{h} = \mathbf{0}$ ; цвета на графиках означают: красный – оценка медианы, оранжевый – интервал значений с границами по вероятности  $1 - \alpha$  с уровнем значимости  $\alpha = 10^{-3}$ .

Изучение **h**<sub>eff</sub> – эффективных значений параметров сдвига позволило уточнить характер лаг-синхронизации. Под величиной **h**<sub>eff</sub> понимается множество значений параметров сдвига, удовлетворяющих условию:

$$\mathbf{h}_{eff} = \left\{ \mathbf{h} : \hat{\delta}^{s}(\mathbf{h}) > \max \vec{\delta}^{s} \right\}.$$
(17)

Границы множества эффективных значений параметров сдвига приведены на рисунке 5а, а график изменения  $w_h$  – ширины области  $\mathbf{h}_{eff}$ , в зависимости от параметра  $\varepsilon$ , приведён на рисунке 5b.



**Рис. 5.** Зависимость от параметра  $\varepsilon$ : (a) –  $\mathbf{h}_{eff}$  и (b) –  $w_h$ ; цвета на графиках означают: красный – оценка медианы, зелёный – область  $\mathbf{h}_{eff}$ , синий – границы области  $\mathbf{h}_{eff}$ .

Из рисунков 5а и 5b следует, что вплоть до момента  $\varepsilon = \varepsilon_b$  ширина множества эффективных значений параметров сдвига равна максимальной величине, принятой в данной работе. В зоне  $\varepsilon > \varepsilon_b$  ширина  $w_h$  достаточно монотонно уменьшается, исключением является область  $\varepsilon_{d2}$ . Таким образом, на основе анализа поведения величины  $w_h$ , порог обнаружения Т-синхронизации возможно обоснованно сдвинуть влево с точки  $\varepsilon_s$  к точке  $\varepsilon_b$ .

Зависимости интегрального уровня синхронизации и относительной энтропии структуры синхронных доменов от параметра связи, с учётом лаг-синхронизации, приведены на рисунках 6а и 6b, соответственно. Лаг-синхронизация учитывается по медиане множества  $\mathbf{h}_{eff}$ .

Из рисунка ба видно, что интегральный коэффициент синхронизации после  $\varepsilon_b$  растёт быстрее, нежели в случае, когда лаг-синхронизация не учитывается (см. рисунок 2a). При этом зона  $\varepsilon_{d2}$  выражена более явственно, и за ней рост величины  $\delta^s$  резко замедляется. Отметим также различие поведения медианы интегрального уровня синхронизации  $\overline{\delta}^s$  в области  $\varepsilon_{d2}$  в случае учёта лаг-синхронизации (рисунок ба) и без учёта последней. В первом случае, медиана прижата к нижнему квантилю, во втором – к верхнему. Из сравнения рисунков 2a и ба следует, что учёт запаздывания между системами позволяет увеличить оценку наблюдаемого интегрального уровня синхронизации. Так при  $\varepsilon = 0.25$ ,  $\delta^s$  (**h** = **0**)  $\approx 0.8437$ , а  $\delta^s$  (**h** =  $\overline{\mathbf{h}}_{eff}$ )  $\approx 0.9655$ .

Сравнение рисунков 2b и 6b демонстрирует различное поведение относительной энтропии между зонами  $\varepsilon_{d_2}$  и  $\varepsilon_{d_5}$  и справа от неё в случае лаг-синхронизации и без учёта последней. Как видно из рисунка 6b в случае учёта запаздывания между системами, на означенном интервале значений  $\varepsilon$  появляются явно выраженные локальные всплески



энтропии, которые проявляются на уровне обоих квантилей. Причины этого явления пока остаются не ясными.

**Рис. 6.** Зависимость от параметра  $\varepsilon$ : (a) –  $\delta^s$  и (b) –  $\Delta_E^{SD}$ ; лаг-синхронизация учитывается по медиане множества эффективных значений параметров сдвига; цвета на графиках означают: красный – оценка медианы, оранжевый – интервал значений с границами по вероятности  $1 - \alpha$  с уровнем значимости  $\alpha = 10^{-3}$ .

Необходимо также отметить, что в зоне синхронизма как без учёта лагсинхронизации, так и с её учётом, везде реализуется режим прямой синхронизации, т.е. инвертирование (5) фазовых переменных отсутствует.

Таким образом, агрегируя полученные результаты и сравнивая их с результатами работ [15, 34] возможно сформулировать ряд основных выводов.

Во-первых, Т-синхронизация начинает устойчиво диагностироваться ранее, нежели обнаруживается порог возникновения фазовой синхронизации и/или синхронизации временных масштабов. Действительно, устойчивый порог обнаружения Т-синхронизации  $\varepsilon_b \simeq 0.017$ , в то время как порог для синхронизации временных масштабов  $\varepsilon_{\tau} \simeq 0.039$ , а для фазовой синхронизации  $\varepsilon_p \simeq 0.05$ . Более того, в работе [15] указано, что при  $\varepsilon \simeq 0.025$  – синхронизация отсутствует.

Во-вторых, анализ временной структуры синхронизма [18] весьма чувствительный инструмент, позволяющий обнаруживать негрубость режима синхронизации и наличие бифуркационных смен режимов и/или характера синхронизации. Так области  $\varepsilon_{d1}$  и  $\varepsilon_{d3}$  являются предвестниками вхождения исследуемой системы (14) в режим Т-синхронизации и лаг-синхронизации, соответственно. Зона  $\varepsilon_{d2}$  связана с указанными в работе [15] значениями  $\varepsilon \simeq 0.08$  и  $\varepsilon \simeq 0.1$ , в которых фиксируется режим сильной фазовой синхронизации. Изучение содержательного смысла областей  $\varepsilon_{d4}$  и  $\varepsilon_{d5}$  – предмет наших дальнейших исследований.

#### 4. Заключение

Итак, в настоящей работе получил дальнейшее развитие метод диагностирования синхронизации хаотических колебаний, основанный на так называемой Тсинхронизации [18, 29, 30]. Существенным отличием рассмотренного подхода от аналогов является способность разработанного инструментария количественно анализировать характеристики временной структуры синхронизации нелинейных систем [18] через перемежаемость [16, 17]. Кроме того, в отличие от подавляющего большинства существующих методов, подход на основе Т-синхронизации может быть с успехом применён для исследования многомерных систем состоящих из двух и более связанных неидентичных осцилляторов, в том числе и их многомерных решёток с произвольной топологией.

В данной работе впервые демонстрируется применение Т-синхронизации в аспекте исследования систем с фазовой синхронизацией [14] и синхронизацией временных масштабов [15]. Причём в качестве изучаемого примера намеренно выбрана система из двух неидентичных осцилляторов Рёсслера [33] с аттракторами с плохо обусловленной фазой [34]. Из совокупности полученных результатов следует, что Т-синхронизация в исследуемой системе начинает устойчиво диагностироваться ранее, нежели обнаруживается порог возникновения фазовой синхронизации [34] и/или синхронизации временных масштабов [15].

При этом анализ временной структуры синхронизации посредством введённых в работе характеристик (спектральная плотность и энтропия структуры синхронных доменов) оказывается весьма чувствительным инструментом, позволяющим обнаруживать негрубость режима синхронизации и наличие бифуркационных смен режимов и/или характера синхронизации. Кроме того, инструментарий на основе символического СТQ-анализа позволяет проводить комплексное исследование синхронизма хаотических колебаний, включая обнаружение запаздывания между системами и инверсные эффекты между их фазовыми переменными.

Следует также указать на основные недостатки предложенного подхода к диагностированию синхронизации хаотических колебаний. Метод не способен дифференцировать и определять тип бифуркационных изменений аттрактора [26] и качественный характер режима синхронизации. Отметим, что устранение данных недостатков является предметом наших дальнейших исследований.

В заключение, отметим, что рассмотренный подход, основанный на положениях СТО-анализа [23, символического 24], может применён быть лля анализа экспериментальных данных, поскольку не требует каких-либо априорных знаний об изучаемой системе. Более того, инвариантность символического анализатора к сдвигам и растяжениям фазовых траекторий [24], позволяет исследовать синхронизацию сильно нестационарных систем. Вполне возможно, это позволит эффективно применять предложенную методику для анализа многомерных временных рядов, порождаемых физическими и техническими [1, 2, 3, 4, 5, 19], физиологическими и биологическими [20, 21], финансовыми [22, 31, 32] и другими системами.

Автор признателен рецензенту за ценные замечания, способствовавшие существенному улучшению качества статьи.

# Список литературы

- 1. Pikovsky A.S., Rosenblum M.G., Kurths J. Synchronization: a universal concept in nonlinear sciences. Cambridge University Press, 2001.
- 2. Boccaletti S., Kurths J., Osipov G.V., Valladares D.L., C. Zhou // Physics Reports. 2002. Vol. 366. P. 1.
- 3. Аргонов В.Ю., Пранц С.В. // Письма в ЖЭТФ. 2004. Т. 80. С. 260.
- 4. Кузнецов С.П. // УФН. 2011. Т. 181.С. 121.
- 5. Напартович А.П., Сухарев А.Г. // ЖЭТФ. 1999. Т. 115. С. 1593.
- 6. Cuomo K.M., Oppenheim A.V. // Phys. Rev. Lett. 1993. Vol. 71. P. 65.
- 7. Larger L., Goedgebuer J.-P. // C.R. Physique. 2004. Vol. 5. P. 609.
- 8. Planat M. // Neuroquantology. 2004. Vol. 2. P. 292; arXiv:quant-ph/0403020.
- 9. Abarbanel H.D.I., Rulkov N.F., Sushchik M.M. // Phys. Rev. E. 1996. Vol. 53. P. 4528.
- 10. Pecora L.M., Caroll T.L. // Phys. Rev. Lett. 1990. Vol. 64. P. 821.
- 11. Liu W., Qian X., Yang J. et al. // Phys. Lett. A. 2006. Vol. 354. P. 119.
- 12. Rosenblum M.G., Pikovsky A.S., Kurths J. // Phys. Rev.Lett. 1997. Vol. 78. P. 4193.
- 13. Анищенко В.С., Постнов Д.Э. // Письма в ЖТФ. 1988. Т. 14. С. 569.

- 14. Pikovsky A.S., Rosenblum M.G., Kurths J. // Int. J. of Bifurcation and Chaos. 2000. Vol. 10. P. 2291.
- 15. Короновский А.А., Храмов А.Е. // Письма в ЖЭТФ. 2004. Т. 79. С. 391.
- 16. Зельдович Я.Б., Молчанов С.А., Рузмайкин А.А. и др. // УФН. 1987. Т. 152. С. 3.
- 17. Mandelbrot B.B. // J. Fluid Mech. 1974. Vol. 62. P. 331.
- 18. Макаренко А.В. // ЖЭТФ. 2015. Т. 147. С. 1053.
- 19. Брур Х.В., Дюмортье Ф., Стрин С. ванн, Такенс Ф. Структуры в динамике, М.–Иж.: ИКИ, 2003.
- 20. Борисов С.В., Каплан А.Я., Горбачевская Н.Л., Козлова И.А. // Физиология человека. 2005. Т. 31. С. 1.
- Porta A., D'Addio G., Pinna G.D., Maestri R., at al. // Symbolic analysis of 24h holter heart period variability series: comparison between normal and heart failure patients. Computers in Cardiology 2005, P. 575.
- 22. Tino P., Schittenkopf C., Dorffner G. // Pattern Analysis & Applications. 2001. Vol. 4. P. 283.
- 23. Макаренко А.В. // Письма в ЖТФ. 2012. Т. 38. С. 1.
- 24. Макаренко А.В. // Журнал вычисл. матем. и матем. физ. 2012. Т. 52. С. 1248.
- 25. Боуэн Р. Методы символической динамики. Сб. статей. Пер. с англ. М.: Мир, 1979.
- 26. Gilmore R., Lefranc M. The topology of chaos. Wiley-Interscience, 2002.
- 27. Hsu C.S. Cell-to-Cell Mapping: A method of Global Analysis for Nonlinear Systems, Springer-Verlag, N.Y., 1987.
- 28. Dellnitz M., Hohmann A. // Numerische Mathematik. 1997. Vol. 75. P. 293.
- 29. Макаренко А.В. // Письма в ЖТФ. 2012. Т. 38. С. 53.
- 30. Макаренко А.В. // Наноструктуры. Мат. физика и модел. 2013. Т 8. С. 21.
- Makarenko A.V. // Symbolic CTQ-analysis a new method for studying of financial indicators. International Conference "Advanced Finance and Stochastics". Moscow, 24-28 June 2013, Steklov Mathematical Institute. P. 63.
- Makarenko A.V. // Generalized synchronization of multidimensional chaotic systems in terms of symbolic CTQ-analysis. The 8th Chaotic Modeling and Simulation International Conference. Paris 26-28 May 2015, ISAST, Institute Henri Poincare, pp. 77-78.
- 33. Rossler O.E. // Physics Letters A. 1976. Vol. 57. P. 397.
- 34. Rosenblum M.G., Pikovsky A.S., Kurths J., at al. // Phys. Rev. Lett. 2002, Vol. 89. P. 264102-1.
- 35. Леман Э. Проверка статистических гипотез. М: Наука, 1979.